

Промышленный робот - манипулятор KAWASAKI KF262

Область применения:

- Покраска



1. Модель	KF262		
2. Тип запястья	BBR		
3. Степеней подвижности	6		
4. Рабочая зона и максимальная скорость	Действие оси	Угол поворота	Макс. скорость
	(JT1) Поворот руки	$\pm 150^\circ$	2000 мм/сек
	(JT2) Нижний рычаг	$+110^\circ \sim -60^\circ$	
	(JT3) Верхний рычаг	$+90^\circ \sim -80^\circ$	
	(JT4) Сгиб	$\pm 360^\circ$	
	(JT5) Сгиб	$\pm 360^\circ$	
(JT6) Вращение	$\pm 360^\circ$		
5. Повторяемость	$\pm 0,5$ мм		
6. Грузоподъемность	Запястье: 12 кг; Рука: 20 кг		
7. Максимальная скорость покраски	1200 мм/сек		
8. Зона досягаемости	2665 мм		
9. Масса	720 кг.		
10. Рабочая температура	0-45 °C		
11. Контроллер	C45		
12. Тип установки	Пол, потолок, стена		
13. Уровень влажности	35 – 85 %		

Конфигурация запястного сочленения:

