

Промышленный робот - манипулятор KAWASAKI KF121

Область применения:

- Покраска



1. Модель	KF121		
2. Тип запястья	RBR		
3. Степеней подвижности	6		
4. Рабочая зона и максимальная скорость	Действие оси	Угол поворота	Макс. скорость
	(JT1) Поворот руки	± 160°	1500 мм/сек
	(JT2) Нижний рычаг	± 90°	
	(JT3) Верхний рычаг	± 150°	
	(JT4) Вращение	± 270°	
	(JT5) Сгиб	± 145°	
(JT6) Вращение	± 360°		
5. Повторяемость	± 0,2 мм		
6. Грузоподъемность	5 кг.		
7. Максимальная линейная скорость	1500 мм/сек		
8. Зона досягаемости	1240 мм		
9. Масса	140 кг.		
10. Рабочая температура	0-45 °С		
11. Контроллер	C47		
12. Тип установки	Пол, потолок		
13. Уровень влажности	35 – 85 %		

Конфигурация запястного сочленения:

