

## Промышленный робот - манипулятор KAWASAKI KG264

### Область применения:

- Покраска



1. Модель	KG264		
2. Тип запястья	3R $\phi$ 70 мм		
3. Степеней подвижности	6		
4. Рабочая зона и максимальная скорость	Действие оси	Угол поворота	Макс. скорость
	(JT1) Поворот руки	$\pm 120^\circ$	2000 мм/сек
	(JT2) Нижний рычаг	$+120^\circ \sim -60^\circ$	
	(JT3) Верхний рычаг	$+90^\circ \sim -65^\circ$	
	(JT4) Вращение	$\pm 720^\circ$	
	(JT5) Вращение	$\pm 720^\circ$	
(JT6) Вращение	$\pm 410^\circ$		
5. Повторяемость	$\pm 0,5$ мм		
6. Грузоподъемность	Запястье: 20 кг; Рука: 30 кг		
7. Максимальная скорость покраски	1200 мм/сек		
8. Зона досягаемости	2665 мм		
9. Масса	795 кг.		
10. Рабочая температура	0-45 °C		
11. Контроллер	C45		
12. Тип установки	Пол, потолок, стена		
13. Уровень влажности	35 – 85 %		

### Конфигурация запястного сочленения:

